

Алгоритмы распределения упоров водоизмещающих судов

Формирование команд на органы управления движением судов в зависимости от заданных сил и моментов, конструктивных и динамических ограничений на средства управления

ОБЛАСТИ ПРИМЕНЕНИЯ

- Судовые системы динамического позиционирования
- Системы координированного управления
- Системы дистанционного управления безэкипажными судами

КОНКУРЕНТНЫЕ ПРЕИМУЩЕСТВА

- Возможность выполнения распределения упоров для любого судна с произвольной компоновкой средств управления
- Возможность выбора стратегии управления при существенных ограничениях мощности управления
- Экономичность управления при наличии потенциальной избыточной мощности

СТАДИЯ РАЗРАБОТКИ

Разработка окончена

ОСНОВНЫЕ ТЕХНИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ

- Поддержка распределения упоров для совместного управления «винт + руль»
- Поддержка распределения упоров для комбинированного управления ходом
- Поддержка распределения упоров для азимутальных подруливающих устройств
- Рекомендации по распределению упоров при неоднозначных ситуациях
- Возможность построения диаграммы управляемости

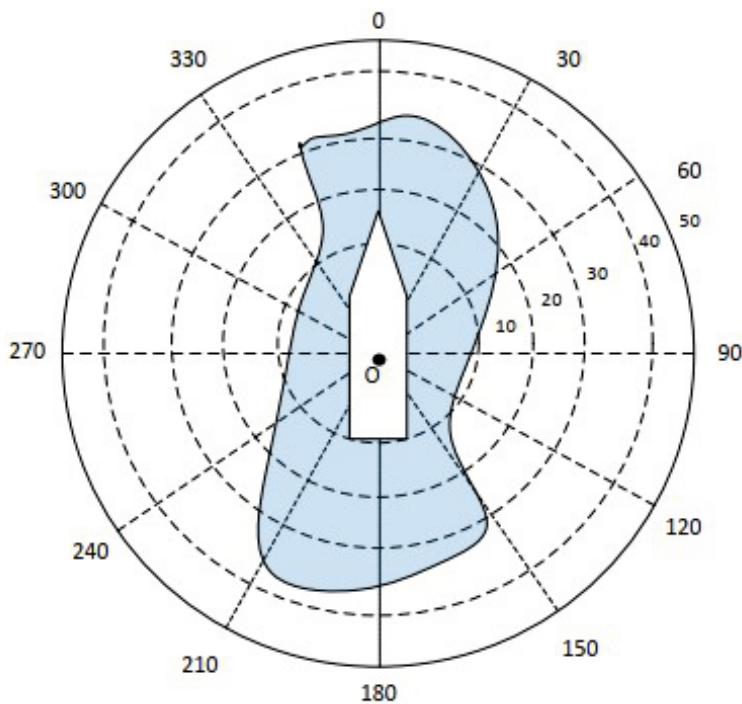


Диаграмма управляемости